

1.3. Základní pojmy a graf funkce



Výklad

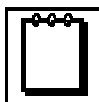


Nyní se již budeme zabývat pouze reálnými funkcemi reálné proměnné a proto budeme zobrazení $M \rightarrow \mathbf{R}$, kde $M \subset \mathbf{R}$ nazývat stručně **funkce**. Zopakujeme, že funkce je každé zobrazení $f: M \rightarrow \mathbf{R}$, $M \subset \mathbf{R}$, které každému $x \in M = D_f$ přiřadí právě jednu hodnotu $y \in H_f \subset \mathbf{R}$. Množinu D_f budeme nazývat **definiční obor funkce f** a množinu H_f nazveme **obor hodnot funkce f**. Budeme psát $y = f(x)$.



Definice 1.3.1.

Grafem funkce f nazveme množinu všech bodů $(x, f(x))$ v kartézské soustavě souřadnic.

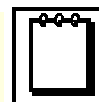


Poznámka

Funkce $f(x)$ může být dána různými způsoby. Některé nyní uvedeme: - $y = f(x)$, y

je z rovnice vyjádřeno; říkáme, že funkce je dána explicitně,

- $F(x, y) = 0$, y není ze vztahu $F(x, y)$ obsahujícího proměnné x, y vyjádřeno; říkáme, že funkce je dána implicitně rovnicí $F(x, y) = 0$,
- $x = \varphi(t), y = \psi(t), t \in M \subset \mathbf{R}$; říkáme, že funkce je dána parametricky,
- grafem,
- tabulkou.



Úmluva: Body na ose x o souřadnicích $(x, 0)$, resp. body na ose y o souřadnicích $(0, y)$ budeme při popisu grafů často označovat pouze x , resp. y .



Řešené úlohy



Příklad Mějme funkci $y = x + 1$, $D_f = \{1, 2, 3\}$. Zadejte tuto funkci výše uvedenými způsoby.

Řešení:

1. Explicitně:

- Vyjádření $y = x + 1$, $D_f = \{1, 2, 3\}$ je explicitní.
- Zadanou funkci můžeme však také vyjádřit explicitně například ve tvaru $y = |x - 1| + 2$, $x \in \{1, 2, 3\}$.

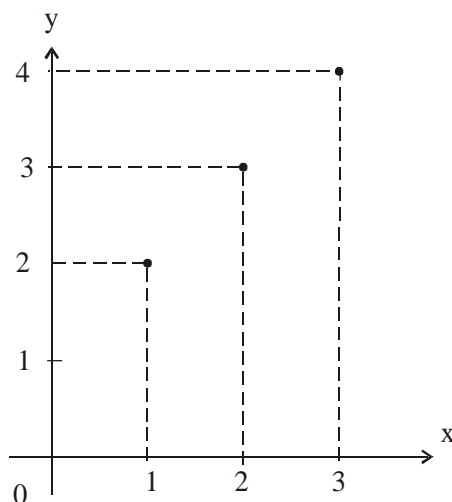
2. Implicitně:

Rovnice $y - x - 1 = 0$, $x \in \{1, 2, 3\}$ vyjadřuje danou funkci implicitně.

3. Parametricky:

Rovnice $x = 2 + t$, $y = 3 + t$, $t \in \{-1, 0, 1\}$ jsou jedním z možných **parametrických vyjádření** dané funkce.

4. Grafem:



Obr. 1

Z obr. 1 je vidět, že **grafem** dané funkce jsou izolované body v kartézské soustavě souřadnic.

5. Tabulkou:

x	1	2	3
y	2	3	4



Výklad

**Definice 1.3.2.**

Funkce $f_1(x), x \in M_1$ a $f_2(x), x \in M_2$ **se rovnají**, jestliže $M_1 = M_2 = M$ a

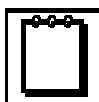
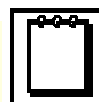
$$\forall x \in M : f_1(x) = f_2(x).$$



Řešené úlohy



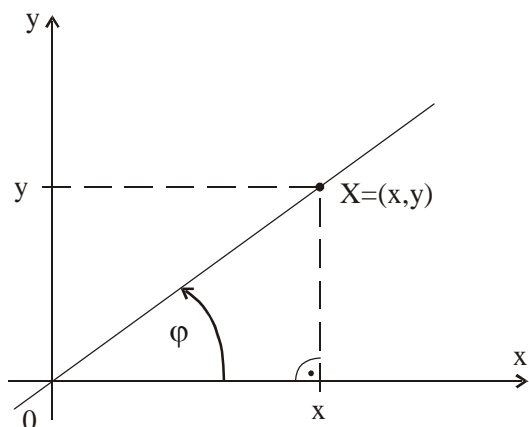
Příklad Je-li $f_1(x) = x, x \in (-\infty, 0) \cup (0, \infty)$ a $f_2(x) = \frac{x^2}{x}, x \in \mathbf{R} \setminus \{0\}$, pak $f_1 = f_2$.

**Poznámka**

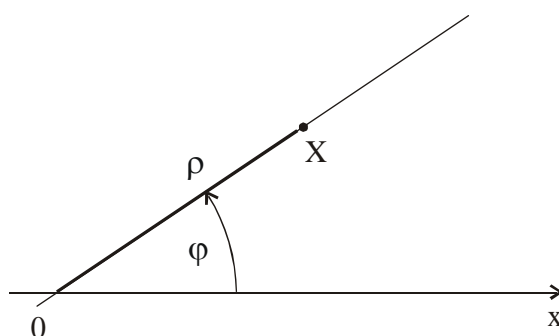
Mimo kartézské soustavy souřadnic budeme užívat takzvanou **polární soustavu souřadnic**. V kartézské soustavě souřadnic v rovině E_2 je každý bod X roviny dán jednoznačně uspořádanou dvojicí (x, y) , kde $x, y \in \mathbf{R}$, a naopak. Píšeme $X = (x, y)$, viz obr. 2. Zvolíme nyní bod $O = (0, 0)$ v E_2 a nazveme jej **počátkem** polární soustavy souřadnic a přímku (osu) x , $O \in x$, viz obr. 3. Každému bodu roviny E_2 přiřadíme dvojici (φ, ρ) kde $\varphi \in \langle 0, 2\pi \rangle$ je (kladně) orientovaný úhel přímek x, OX a $\rho = |X - O| \geq 0$. Je zřejmé, že korespondence mezi takto utvořenými uspořádanými dvojicemi reálných čísel a body roviny E_2 je vzájemně jednoznačná. Vztah mezi kartézskými a polárními souřadnicemi je dán vztahy

$$x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \sin \varphi, \quad (1)$$

viz obr. 2, 3.



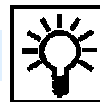
Obr. 2



Obr. 3



Řešené úlohy



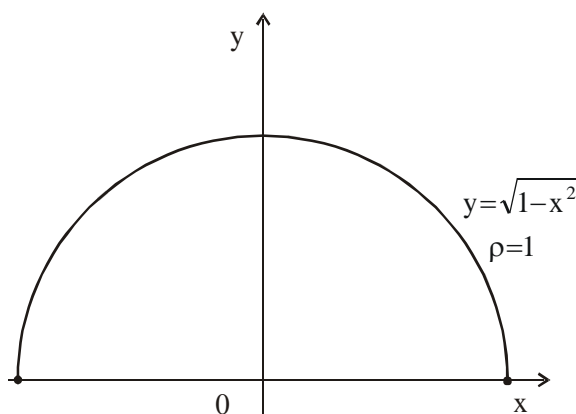
Příklad Grafem funkce $x^2 + y^2 = 1, D_f = \{x \in \langle -1, 1 \rangle : y \geq 0\}$ je půlkružnice $y = \sqrt{1 - x^2}$, viz obr. 4. Dosadíme z rovnic (1) a upravíme:

$$\rho^2 \cos^2 \varphi + \rho^2 \sin^2 \varphi = 1,$$

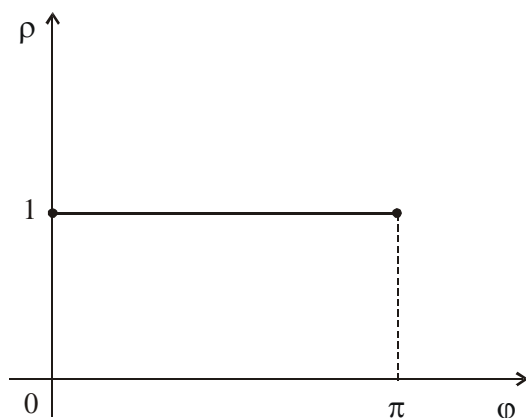
$$\rho^2 (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) = 1,$$

$$\rho^2 = 1 \Rightarrow \rho = 1, \varphi \in \langle 0, \pi \rangle.$$

Dostali jsme rovnici $\rho = 1$ dané půlkružnice v polárních souřadnicích vyjádřené v zadání implicitně rovnicí $x^2 + y^2 = 1$. Pokud pro hodnoty φ, ρ použijeme polární souřadnice,

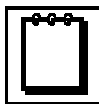


Obr. 4

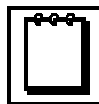


Obr. 5

bude grafem funkce $\rho=1$ úsečka, viz obr. 5. Dále si můžeme všimnout, že kružnice $x^2 + y^2 = 1$ v kartézské soustavě souřadnic není funkce, např. pro $x=0$ existují dvě různé hodnoty $y = \pm 1$. Vyjádříme-li však kružnici v polárních souřadnicích rovnicí $\rho=1, \varphi \in \langle 0, 2\pi \rangle$, pak každé hodnotě φ je přiřazena právě jedna hodnota $\rho=1$ a kružnice je podle definice funkcí. Obdobně se tak může stát i u jiných křivek.

**Poznámka**

Podle definice je funkce f zadána definičním oborem D_f a předpisem, který každému $x \in D_f$ přiřazuje právě jedno $y = f(x) \in H_f \subset \mathbf{R}$. Často budeme funkci f zadávat pouze předpisem a definičním oborem budeme rozumět množinu všech $x \in \mathbf{R}$, pro něž má daný předpis smysl.

**Řešené úlohy**

Příklad Je dána funkce $y = \sqrt{1-x^2} + \frac{1}{x}$, určete její definiční obor.

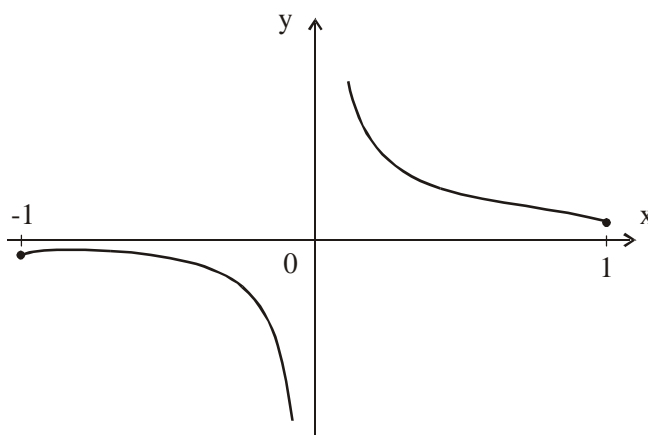
Řešení: Platí $1-x^2 \geq 0 \wedge x \neq 0$,

$$(1-x)(1+x) \geq 0 \wedge x \neq 0,$$

$$((1-x \geq 0 \wedge 1+x \geq 0) \vee (1-x < 0 \wedge 1+x < 0)) \wedge x \neq 0,$$

$$((x \leq 1 \wedge x \geq -1) \vee (x > 1 \wedge x < -1)) \wedge x \neq 0 \Rightarrow x \in \langle -1, 0 \rangle \cup (0, 1 \rangle.$$

Graf funkce je na obr. 6.



Obr. 6.

Úlohy k samostatnému řešení

1. Rozhodněte, zda jsou si rovny funkce f a g s maximálními definičními obory

$$D_f \subset \mathbf{R}, D_g \subset \mathbf{R}:$$

a) $f: y = x$, $g: y = \sqrt{x^2}$, b) $f: y = x$, $g: y = (\sqrt{x})^2$,

c) $f: y = |x|$, $g: y = \sqrt{x^2}$, d) $f: y = x$, $g: y = \sqrt[3]{x^3}$.

2. Určete definiční obory funkcí:

a) $y = \sqrt{x+2}$, b) $y = \sqrt{9-x^2}$, c) $y = \sqrt{-x} + \sqrt{4+x}$,

d) $y = \sqrt{3-x}$, e) $y = \sqrt{x^2-4}$, f) $y = \sqrt{4x-x^2}$.

3. Určete definiční obory funkcí:

a) $y = \frac{1-x}{x^2+2x+15}$, b) $y = \sqrt{\frac{x-2}{3-x}}$, c) $y = \sqrt{3-\sqrt{x}}$,

d) $y = \frac{x-1}{x^2-2x-15}$, e) $y = \sqrt{\frac{x(x-3)}{x-4}}$, f) $y = \frac{1}{\sqrt{x-|x|}}$,

g) $y = \ln(\sqrt{x-4} + \sqrt{6-x})$, h) $y = \ln(1-\operatorname{tg} x)$, i) $y = \frac{3}{4-x^2} + \log(x^3-x)$,

j) $y = \sqrt{\sin x} + \sqrt{16-x^2}$, k) $y = \sin\left(\ln \frac{1}{3x+1}\right)$, l) $y = \log(2 \cos x - \sqrt{3})$,

m) $y = \frac{1}{\ln(1-x)} + \sqrt{x+2}$, n) $y = \ln \sin(x-3) + \sqrt{16-x^2}$.

4. Znáte-li graf funkce $y = f(x)$, $x \in D_f$, sestrojte grafy funkcí

a) $f_1: y = f(x) + c$, b) $f_2: y = f(x) - c$, c) $f_3: y = f(x+c)$,

d) $f_4: y = f(x-c)$, e) $f_5: y = -f(x)$, f) $f_6: y = f(-x)$,

g) $f_7: y = f(c-x) + k$, kde $c > 0$, $k > 0$.

5. Nakreslete graf funkce

$$\text{a) } y = x^2 + 4x - 4, \quad \text{b) } y = x^2 - 2x + 2, \quad \text{c) } y = -x^2 - 2x + 2.$$

6. Ze znalosti grafu funkce $y = x^3$ nakreslete graf funkce

$$\begin{array}{lll} \text{a) } y = -x^3, & \text{b) } y = x^3 + 2, & \text{c) } y = -(x+2)^3, \\ \text{d) } y = (x-2)^3, & \text{e) } y = -x^3 + 3, & \text{f) } y = (x+1)^3 - 2. \end{array}$$

7. Ze znalosti grafu funkce $y = 3^x$ nakreslete graf funkce

$$\begin{array}{lll} \text{a) } y = -3^x, & \text{b) } y = \frac{1}{3}3^x, & \text{c) } y = -1 + 3^{x-1}, \\ \text{d) } y = 3^{x+2}, & \text{e) } y = \left(\frac{1}{3}\right)^x, & \text{f) } y = 3 - 3^{x+3}. \end{array}$$

8. Ze znalosti grafu funkce $y = \log x$ nakreslete graf a určete definiční obor funkce

$$\begin{array}{lll} \text{a) } y = \log(-x), & \text{b) } y = \log(x-3), & \text{c) } y = \log|x|, \\ \text{d) } y = 1 - \log x, & \text{e) } y = 2 + \log(x+1), & \text{f) } y = |\log x|. \end{array}$$

**Výsledky úloh k samostatnému řešení**

1. a) ne, neboť $g : y = \sqrt{x^2} = |x|$; b) ne, neboť $D_f = \mathbf{R}, D_g =]-\infty, 0[$; c) ano; d) ano.

2. a) $x \geq -2$; b) $|x| \leq 3$ tj. $x \in]-3, 3[$; c) $x \in]-4, 0[$; d) $x \leq 3$; e) $|x| \geq 2$ tj.

$x \in \mathbf{R} -]-2, 2[$; f) $x \in]0, 4[$. 3. a) $x \in \mathbf{R}$; b) $x \in]2, 3[$; c) $x \in]0, 9[$;

d) $x \in]-\infty, -3[\cup]-3, 5[\cup]5, \infty[$; e) $x \in]0, 3[\cup]4, \infty[$; f) $D_f = \emptyset$; g) $]4, 6[$;

h) $(-\frac{\pi}{2} + k\pi, \frac{\pi}{4} + k\pi)$, $k \in \mathbf{Z}$; i) $(-1, 0) \cup (1, 2) \cup (2, \infty)$; j) $] -4, -\pi[\cup]0, \pi[$;

k) $x \in (-\frac{1}{3}, \infty)$; l) $(-\frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{\pi}{6} + 2k\pi)$, $k \in \mathbf{Z}$; m) $] -2, 0[\cup (0, 1)$;

n) $(3 - 2\pi, 3 - \pi) \cup (3, 4)$.

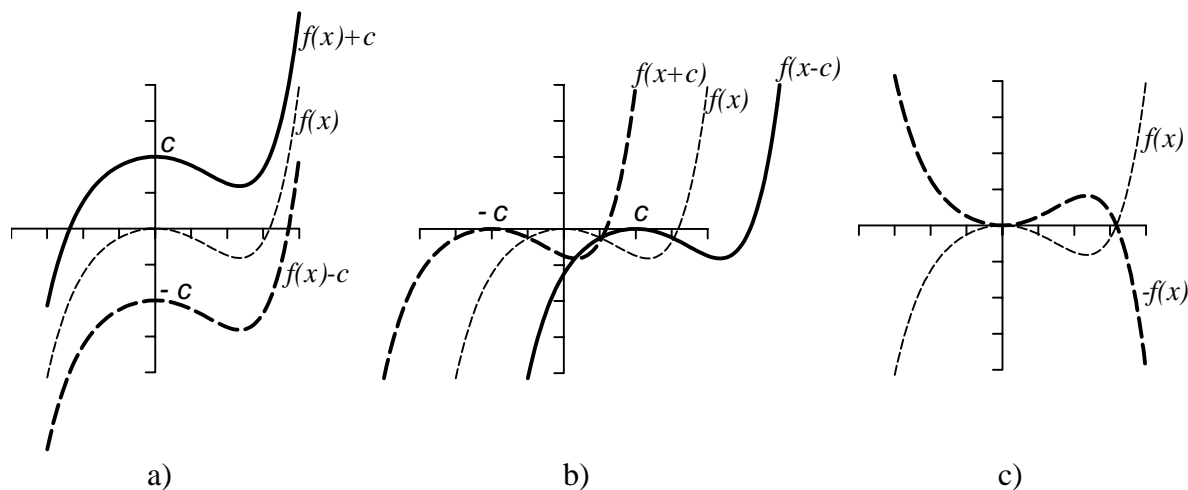
4. Grafy funkcí f_1 až f_7 dostaneme transformací grafu funkce $f(x)$.

a) *Graf funkce $f_1 : y = f(x) + c$, $D_{f_1} = D_f$. Graf funkce f_1 dostaneme posunutím grafu funkce f v kladném směru osy y . Velikost posunutí je c (obr. a).*

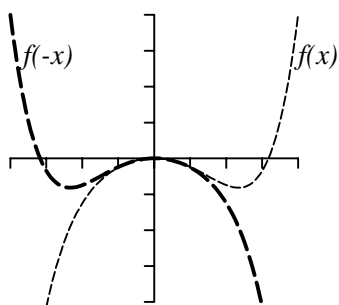
b) *Graf funkce $f_2 : y = f(x) - c$, $D_{f_2} = D_f$. Graf funkce f_2 dostaneme posunutím grafu funkce f v záporném směru osy y . Velikost posunutí je c (obr. a).*

- c) *Graf funkce* $f_3 : y = f(x+c)$, $D_{f_3} = \{x \in \mathbf{R}; x+c \in D_f\}$. Graf funkce f_3 dostaneme posunutím grafu funkce f v záporném směru osy x . Velikost posunutí je c (obr. b).
- d) *Graf funkce* $f_4 : y = f(x-c)$, $D_{f_4} = \{x \in \mathbf{R}; x-c \in D_f\}$. Graf funkce f_4 dostaneme posunutím grafu funkce f v kladném směru osy x . Velikost posunutí je c (obr. b).
- e) *Graf funkce* $f_5 : y = -f(x)$, $D_{f_5} = D_f$. Graf funkce f_5 je souměrně sdužený s grafem funkce f v osové souměrnosti podle osy x , neboť $f_5(x) = -f(x)$ (obr. c).
- f) *Graf funkce* $f_6 : y = f(-x)$, $D_{f_6} = \{x \in \mathbf{R}; -x \in D_f\}$. Graf funkce f_6 je souměrně sdužený s grafem funkce f v osové souměrnosti podle osy y , neboť $f_6(x) = f(-x)$ (obr. d).
- g) *Graf funkce* $f_7 : y = f(c-x) + k$. $D_{f_7} = \{x \in \mathbf{R}; c-x \in D_f\}$. Graf funkce f_7 dostaneme postupně transformacemi typu f), c), a). To znamená, že nejprve sestrojíme graf souměrně sdužený s grafem funkce f v osové souměrnosti podle osy y , následuje posunutí grafu v záporném směru osy x o hodnotu c a nakonec posunutí grafu v kladném směru osy y o hodnotu k . (obr. e).

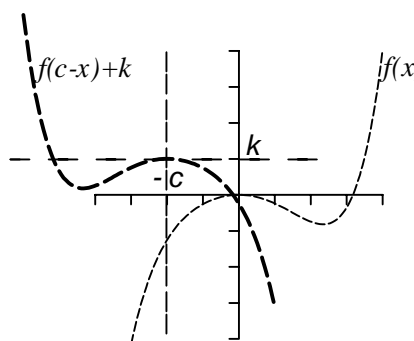
Transformace grafu funkce:



Řešení:



d)



e)

- 5.** a) $y = (x+2)^2 - 8$; b) $y = (x-1)^2 + 1$; c) $y = -(x+1)^2 + 3$. Grafy dostaneme transformacemi grafu funkce $y = x^2$ (viz příklad 1.3.4). **6.** Grafy viz příklad 1.3.4. **7.** Grafy viz příklad 1.3.4. **8.** Grafy viz příklad 1.3.4; a) $D_f = (-\infty, 0)$; b) $D_f = (3, \infty)$; c) $D_f = \mathbf{R} - \{0\}$; d) $D_f = (0, \infty)$; e) $D_f = (-1, \infty)$; f) $D_f = (0, \infty)$.